



МИНОБРАЗОВАНИЯ РОССИИ

федеральное государственное автономное
образовательное учреждение высшего образования
«Санкт-Петербургский политехнический
университет Петра Великого»
(ФГАОУ ВО «СПбПУ»)

ИНН 7804040077, ОГРН 1027802505279,
ОКПО 02068574

Политехническая ул., 29, Санкт-Петербург, 195251
тел.: +7(812)297 2095, факс: +7(812)552 6080
office@spbstu.ru

В диссертационный совет Д 002.059.05 на
базе ФГБУН «Институт машиноведения
им. А.А.Благонравова Российской
академии наук (ИМАШ РАН)»
101000, Москва, М.Харитоньевский пер.,4

ОТЗЫВ

на автореферат диссертации Рашояна Гагика Володяевича «Структурный синтез и кинематический анализ новых l -координатных механизмов и информационно-измерительных систем», представленной на соискание ученой степени доктора технических наук по специальности 05.02.18 – Теория механизмов и машин

Актуальность диссертационной работы обусловлена появлением большого числа новых перспективных многоподвижных устройств, которые должны быть отнесены к классу l -координатных механизмов и которые ранее не были систематизированы. Такие устройства получают всё более широкое распространение в технике, в обучающих системах, медицине и т.д. Поэтому задача расширения класса l -координатных механизмов, изучения их общих свойств является актуальной.

Научная новизна диссертации заключается в решении важной научной проблемы – получении расширенного класса l -координатных механизмов, модернизации математических моделей, алгоритмов и методов расчета для анализа и синтеза l -координатных механизмов при решении задач о положениях таких механизмов и задач вывода их из особых положений.

Практическая ценность работы заключается в том, что в работе предложены новые структурные схемы l -координатных механизмов и измерительных систем, которые будут использоваться в технике, обучающих системах, в медицине. Разработанные методики анализа l -координатных механизмов пригодны для анализа других механизмов.

Работа обсуждалась на международных конференциях и семинарах. По результатам исследования опубликовано достаточное число работ в изданиях, индексируемых в базах WoS и Scopus, в изданиях, рекомендованных ВАК, в других изданиях; получено 15 патентов на устройства и механизмы различной структуры и назначения.

Содержание работы позволяет судить, что автор успешно справился с поставленными задачами.

Заключение:

Диссертация «Структурный синтез и кинематический анализ новых l -координатных механизмов и информационно-измерительных систем» соответствует требованиям, предъявляемым к докторским диссертациям (пп. 9-11, 13, 14 «Положения о присуждении ученых степеней», утверждённого Постановлением Правительства РФ от 24.09.2013 № 842), поскольку является квалификационной научно-исследовательской работой, в которой решена научная проблема, имеющая важное хозяйственное значение – получен расширенный класс l -координатных механизмов, модернизированы математические модели, алгоритмы и методы расчета для анализа и синтеза l -координатных механизмов при решении задач о положениях таких механизмов и задач вывода их из особых положений, а её автор Рашоян Гагик Володяевич заслуживает присуждения ученой степени доктора технических наук по специальности 05.02.18 – Теория механизмов и машин.

Каразин Владимир Игоревич, д.т.н. по специальности 05.02.18 – Теория механизмов и машин, профессор, профессор кафедры теории машин и механизмов, ФГАОУ ВО «СПбПУ»; +7(812)297-48-45; e-mail: karazin_vi@spbstu.ru;

Настоящим выражаю согласие на включение моих персональных данных в аттестационные документы соискателя ученой степени доктора технических наук Рашояна Гагика Володяевича и их дальнейшую обработку.

Д.т.н., проф. каф. ТММ

В.И. Каразин

Евграфов Александр Николаевич, к.т.н. по специальности 05.02.18 – Теория механизмов и машин, доцент, заведующий кафедрой теории машин и механизмов, ФГАОУ ВО «СПбПУ»; +7(812)297-48-45; e-mail: a.evgrafov@spbstu.ru

Настоящим выражаю согласие на включение моих персональных данных в аттестационные документы соискателя ученой степени доктора технических наук Рашояна Гагика Володяевича и их дальнейшую обработку.

К.т.н. зав. кафедрой ТММ

А.Н. Евграфов

16.09.2021

